

1 Matrices semblables et trace

• **Cadre.** Dans toute la partie 1, $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ sont deux matrices carrées de taille n .

Définition 1

On dit que B est semblable à A si :

• **Traduction en terme d'applications linéaires.** Si $f \in \mathcal{L}(E)$ est donné et si \mathcal{B} et \mathcal{B}' sont deux bases de E alors les matrices $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$ et $\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f)$ sont semblables

Exercice 1 *La similitude est une relation d'équivalence* — On note $A \sim B$ pour « B est semblable à A ». Montrer que la relation « \sim » ainsi définie est une relation d'équivalence sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Définition 2

On appelle *trace* de A la somme de ses coefficients diagonaux :

Théorème 1

1. Linéarité :

2. Symétrie :

Exercice 2 *Démonstration du point 2 du théorème* — Démontrer que : $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$.

Exemple 1 — Trouver toutes les matrices $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ tels que $AB - BA = I_n$.

Théorème 2

Si A et B sont semblables alors :

Exercice 3 — a) Démontrer ce résultat. b) Montrer que la réciproque de ce théorème est fausse.

SF 10 : Montrer que deux matrices A et B sont semblables

On note f l'endomorphisme canoniquement associé à A et on cherche une base \mathcal{B} telle que $\text{Mat}_{\mathcal{B}} f = B$

Exemple 2 **SF 10** — On considère les trois matrices de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$: $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
Montrer que a) B est semblable à A . b) C est semblable à A .

Exemple 3 — On pose $r = \text{rg}(A)$. Montrer que A est semblable à une matrice $\begin{pmatrix} B & 0 \\ C & 0 \end{pmatrix}$ où $B \in \mathcal{M}_r(\mathbb{K})$, $C \in \mathcal{M}_{n-r,r}(\mathbb{K})$

• **Trace d'un endomorphisme.** Si $f \in \mathcal{L}(E)$, d'après le théorème 2, les matrices qui représentent f dans les diverses bases de E ont toutes la même trace.

Ceci permet de définir la trace de f : c'est la trace de la matrice de f dans n'importe quelle base de E .

Théorème 3 : Trace d'un projecteur

Si p est un projecteur de E , alors :

Exercice 4 — Démontrer ce théorème en considérant la matrice de p dans une base bien choisie.

2 Matrices équivalentes et rang

Définition 3

Deux matrices $A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ sont équivalentes si :

• **Interprétations.**

• Si $f \in \mathcal{L}(E, F)$ est donnée et si $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ sont des bases de E et $\mathcal{C}, \mathcal{C}'$ sont des bases de F alors les matrices $\text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}(f)$ et $\text{Mat}_{\mathcal{B}', \mathcal{C}'}(f)$ sont équivalentes.

• A et B sont équivalentes si on peut transformer A en B par opérations élémentaires sur les lignes et colonnes

• **Remarque.** L'équivalence des matrices est une relation d'équivalence.

Exercice 5 — Soit E un \mathbb{K} -e.v. de dimension p , F un \mathbb{K} -e.v. de dimension n et $f \in \mathcal{L}(E, F)$, de rang r . Montrer qu'il existe une base \mathcal{B} de E et une base \mathcal{C} de F telles que : $\text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}(f) = J_r$ où : $J_r = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$

Théorème 4

• Si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ est de rang r , alors :

• Deux matrices $A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ sont équivalentes ssi :

Exercice 6 — 1. Démontrer le théorème. 2. En déduire que $\text{rg}(A) = \text{rg}(A^T)$ (résultat précédemment admis)